



Az RP-1ADH, RP-3ADH és RP-5ADH SCARA robotok

Az RP-1ADH, RP-3ADH és RP-5ADH SCARA robotok saját elemeinek minden alkalmazásában az alkatrészek kis területen történő gyors és precíz elhelyezésére hivatottak. Ezen robotok egyedülálló gépészeti tervezése jelentősen javítja a termelékenységet és a mikro-megmunkálás minőségét.

Legfőbb tulajdonságok:

- ismételhetőség $\pm 0,005$ mm (RP-1ADH),
- mindössze 200x160 mm-es lábnyom,
- Pick & Place ciklusidő $< 0,5$ s,
- egyedi koncepció.

Karakteristikák/Funkciók		Specifikációk			
		RP-1ADH	RP-3ADH	RP-5ADH	
Szabadságfok (tengelyek száma)		4			
Telepítési hely		Padlóra szerelhető			
Hajtásrendszer		AC szervo			
Helymeghatározási módszer		Abszolút kódoló			
Fék		Minden tengelyen			
Hasznos teherbírás	névleges	kg	0,5	1	2
	maximális		1	3	5
Működési tartomány	szélesség	mm	150x105 (DIN-A6)	210x148 (DIN-A5)	297x210 (DIN-A4)
	mélység				
	függőleges	mm	30	50	
Maximális sebesség	hajlítás	fok	± 200		
	J1/J2	fok/s	480	432	
	J3	mm/s	800	960	
	J4	fok/s	3000	1330	1230
Tehetlenségi nyomaték	csukló	kgm ²	$3,1 \times 10^{-4}$	$1,6 \times 10^{-3}$	$3,2 \times 10^{-3}$
Pozíció ismételhetőség	X,Y irány	mm	$\pm 0,005$	$\pm 0,008$	$\pm 0,01$
	Z irány	mm	$\pm 0,01$		
	csuklócsavarási irány	fok	$\pm 0,02$	$\pm 0,03$	
Környezeti hőmérséklet		°C	0-40		
Súly		kg	12	24	25
Szerszám kábelezés		8 bemenet/8 kimenet			
Pneumatikus nyomás		MPa (bar)	0,5 \pm 10% (5 \pm 10%)		
Robotvezérlő		CR1DA			
Rendelési információ		c.sz.	252843	252844	252885